

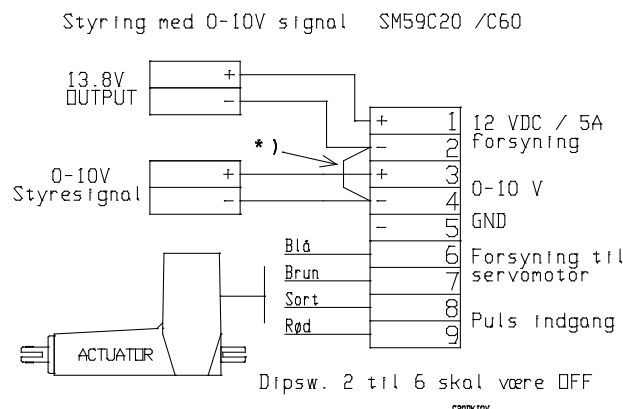
SM59C20 / 60

SERVOMOTOR for styring via 0-10V styrespænding

INSTALLATION

1. El-tilslutning / kabler

Styrespænding / forsyning fremføres separat i skærmet kabel og mindst 10 cm fra 230V kabler. Skærm tilsluttes klemme 5 (GND). Ledningslængder inde i kassen skal begrænses til absolut minimum, især de uskærmede.



*) Monter lus mellem klemme 2 og 4 hvis 12V forsyning ikke kommer fra samme apparat som styresignalet.

2. Rød status lampe

Beskrivelse	Rød status lampe
OK	ON
Motor defekt eller print defekt	0,4 sek. ON / 0,1 sek. OFF
Manglende styrespænding	0,1 sek. ON / 0,4 sek. OFF
Forsyning under 11V. Skal over 12V før motor vil køre.	OFF

3. Dipswitch opsætning

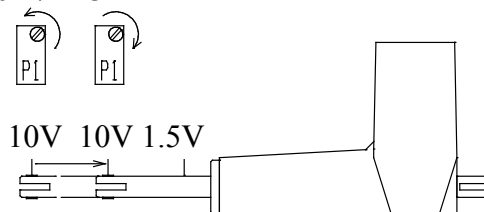
Dip. sw.	OFF	ON
1	Positionsafhængig nødopluk = 20% + 1½ * Positionen for 5 minutter siden	Fuld nødopluk til 100%
2-6	Skal være OFF	
7	Styrespænding = 1,5V: Spindelstang inde	Styrespænding = 1,5V: Spindelstang ude
8	Nødopluk aktiv, spjæld åbner ifølge dipswitch 1 når styrespændingen falder under 0,3V. Servomotoren kører igen normalt når styrespændingen stiger over 0,8V.	Ingen nødopluk.

4. Justering af vandring

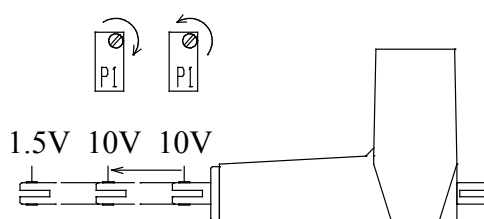
Det anbefales at benytte fuld vandring. Hvis vandringen begrænses, kan initialisering kun ske i åben position. Servomotorerne er fra fabrik justeret til maksimal vandring (P1 drejet mod uret).

- Dipswitch 1 sættes ON, 2-6 sættes OFF.
- Dipswitch 7: OFF for lukket = spindel inde og ON for lukket = spindel ude.
- Tilslut 12V til klemme 1-2 og lad klemme 3-4 være frie.
- Herefter kan man skifte mellem spindelstang inde og ude ved at vippe dipswitch 8.
- Justering foretages med spindelstangen ude.
- Drej potentiometer P1 med uret for derved at justere positionen.

Dipswitch 7 = OFF



Dipswitch 7 = ON



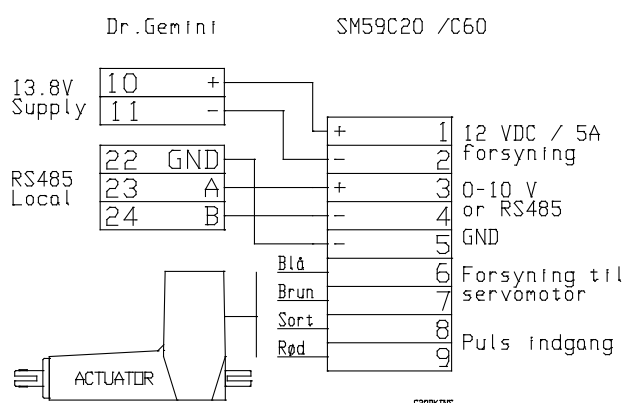
SM59C20 /C60

SERVOMOTOR for styring via netværk

INSTALLATION

1.0 El-tilslutning / kabler

Kommunikationssignaler / forsyning fremføres separat i skærmet kabel og mindst 10 cm fra 230V kabler. Skærm tilsluttes klemme 5 (GND). Ledningslængder inde i kassen skal begrænses til absolut minimum, især de uskærmede.



2.0 Justering af vandring

Servomotorerne er fra fabrik justeret til maksimal vandring (P1 drejet mod uret). Vandringen kan justeres på potentiometer P1 således:

Indstil først dipswitch 1 til 7 og tilslut forsyningen uden kommunikation. Herefter kan man skifte mellem åbent og lukket spjæld ved at vippe dipswitch 8.

- Justering af vandringen sker med **åbent** spjæld. **Bemærk:** Ved maksimal vandring vil SM59c initialisere i både åben og lukket position. Hvis vandringen ændres, vil initialisering kun ske i lukket position.

2.1 Nødopluk

Nødopluk = 20% + 1½ * Positionen 5 min før.

Nødopluk indtræder når servomotoren ikke har modtaget kommunikation fra ventilationsstyringen i 2½ minut. Normal tilstand indtræder når servomotoren igen modtager kommunikation fra netværket.

Hvis nødopluk ikke anvendes vil servomotoren holde den sidste position den har modtaget.

2.2 Forsyningsvigt

Hvis forsyningen falder under 11V vil servomotoren stoppe hvor den er kommet til. Normal kørsel genoptages når forsyningen igen kommer over 12V.

3.0 Dipswitch opsætning

På dipswitchene indstilles servomotorerne til unikke numre, der benyttes ved kommunikation fra klima-styringen. Det er vigtigt at disse er korrekt indstillet og at der ikke forekommer flere enheder med samme opsætning.

Dipsw	Beskrivelse				
	Enhedsnummer				
1	1 OFF	2 ON	3 OFF	4 ON	Enheder nummereres fortløbende fra 1 til 4
2	2 OFF	OFF	ON	ON	
	Funktion				Valg af hvilken knækkurve der skal køres efter.
3	Ingen OFF	U% ON	A% OFF	I% ON	
4	OFF	OFF	ON	ON	
5	SKAL altid stå på OFF = 1				
6	OFF = Venstre rum (L) / ON = Højre rum (R)				
7	Lukket: OFF = spindel inde, ON = spindel ude				
8	OFF = nødopluk, ON = ingen nødopluk				

De **fremhævede** markeringer er fabriksopsætning.

4.0 Information fra servomotor

Via tilsluttet klima-styring Dr.Gemini kan der hentes diverse informationer fra servomotoren. Der henvises til betjenings-vejledning for klima-styring for betjening af denne.

Reg. nr.	Beskrivelse
4	Strømforbrug fra motoren. (eks: 5 = 0,5 Amp)
14	Status kode fra servomotoren. Se næste tabel.
81	Dipswitch opsætning
98	Type. SM59c viser altid type 103
99	Program version. Startende med version 1.00

Status fra servomotoren angiver den aktuelle tilstand. Koderne er prioriteret så den fejl der har den laveste kode vil blive vist.

Kode	Beskrivelse	Status Led RS485 on / off
0	OK	Tændt
1	Reset	0,1/0,1
2	Motor (eller print) defekt	0,4 / 0,1
3	Forbrug på over 2,5A	0,4 / 0,1
4	Forsyning under 11V	Slukket
6	Ingen kommunikation	0,1/ 0,4
7	Print defekt.	0,4 / 0,1
8	Fejl i checksum	0,4 / 0,1
9	Fejl i register eller funktion	0,4 / 0,1
10	Ingen svar.	?